

La versiera de Maria Gaetana AGNESI

En hommage à Maria Gaetana AGNESI (1718 – 1799), mathématicienne et philosophe italienne. Outre la rédaction d'un traité d'analyse mathématique, on lui doit l'étude d'une courbe, baptisée « versiera », dont le nom a été déformé au fil des traductions en « sorcière d'Agnesi ». On ne sait pourquoi, le nom sulfureux de « sorcière » est le plus communément employé.

Ici, nous appellerons toujours « versiera » la courbe en question. Rien ne justifie que le nom de « sorcière » soit associé, d'une quelconque façon, à Maria Gaetana.

1. Le sujet

Partie A : Un lieu géométrique

<p>Le plan est rapporté à un repère orthonormé $(O ; \vec{i}, \vec{j})$. Soit a un réel strictement positif, A le point du plan de coordonnées $(0 ; a)$ et Γ le cercle de diamètre $[OA]$.</p> <p>(T) est la tangente en A au cercle Γ.</p> <p>Pour tout point M appartenant à Γ et distinct de O, la droite (OM) coupe (T) en N.</p> <p>On considère le point S qui a la même abscisse que N et la même ordonnée que N.</p> <p>La « versiera d'Agnesi » est le lieu géométrique du point S lorsque M décrit le cercle Γ privé du point O.</p>	
---	--

1. Ecrire une équation cartésienne du cercle Γ .

2. Pour tout point M du cercle Γ et distinct de O , on désigne par θ la mesure de l'angle orienté $(\overline{OA}, \overline{OM})$

qui appartient à l'intervalle $\left] -\frac{\pi}{2}; +\frac{\pi}{2} \right[$. Déterminer, en fonction de θ , les coordonnées du point M .

Démontrer que, en fonction de θ , les coordonnées du point M sont :
$$\begin{cases} x_M = a \cdot \sin \theta \cdot \cos \theta \\ y_M = a \cdot \cos^2 \theta \end{cases}.$$

3. Déterminer, en fonction de θ , les coordonnées du point N .

4. Déterminer, en fonction de θ , les coordonnées du point S .

5. Montrer que la « versiera d'Agnesi » est la courbe représentative de la fonction f_a définie sur \mathbf{R} par :

$$f_a(x) = \frac{a^3}{x^2 + a^2}$$

Partie B : Une famille de fonctions, une famille de courbes

Pour tout réel a strictement positif on désigne par f_a la fonction définie sur \mathbf{R} par : $f_a(x) = \frac{a^3}{x^2 + a^2}$. On désigne par C_a la courbe représentative de f_a dans le repère orthonormé $(O; \vec{i}, \vec{j})$.

1. Etude de la fonction f_1 et représentation graphique

1.1. Etudier la parité de la fonction f_1 et les éventuels éléments de symétrie de la courbe C_1 .

1.2. Etudier les variations de la fonction f_1 . En déduire l'allure de la courbe C_1 .

1.3. Rechercher les points d'inflexion de la courbe C_1 .

2. Liens entre C_1 et C_a .

Démontrer que la courbe C_a est l'image de la courbe C_1 par l'homothétie h_a de centre O et de rapport a .

3. Représenter les courbes C_1 et C_2 sur un même graphique. Préciser, entre autres, leurs asymptotes, leurs sommets, leurs points d'inflexion.

Partie C : Deux propriétés de la versiera

1. L'aire sous la courbe :

Déterminer, en fonction de a , l'aire du domaine situé entre l'axe Ox et la courbe C_a

2. Points de la versiera les plus proches de l'origine :

Lou pense que les points de C_a les plus proches de l'origine sont ses points d'inflexion, tandis que Pablo pense que les points de C_a les plus proches de l'origine sont ses points d'abscisses $+\frac{a}{2}$ et $-\frac{a}{2}$. Qui a raison ?

2. Éléments de correction

Partie A : un lieu géométrique

1. Γ étant le cercle de diamètre $[OA]$, on privilégie la caractérisation de ce cercle à l'aide d'un diamètre.

Un point M de coordonnées $(x ; y)$ appartient au cercle Γ si et seulement si le produit scalaire $\overrightarrow{MO} \cdot \overrightarrow{MA}$ est égal à zéro.

- Coordonnées du vecteur $\overrightarrow{MO} : (-x ; -y)$
- Coordonnées du vecteur $\overrightarrow{MA} : (-x ; a - y)$

La condition $\overrightarrow{MO} \cdot \overrightarrow{MA} = 0$ se traduit analytiquement par : $(-x) \times (-x) + (-y) \times (a - y) = 0$, c'est-à-dire par : l'équation cartésienne : $x^2 + y^2 - ay = 0$

2. Soit H le projeté orthogonal de M sur l'axe Oy . Si M est distinct de O , le point H appartient au segment $]OA[$ et l'ordonnée de H est strictement positive. Plus précisément : $0 < y_H = y_M \leq a$

Le réel θ étant une mesure de l'angle orienté $(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OM})$, on dispose de la relation :

$$x_M = \overline{HM} = OH \cdot \tan \theta = y_M \cdot \tan \theta.$$

Les coordonnées $(x_M ; y_M)$ du point M vérifient, simultanément :
$$\begin{cases} x_M = y_M \cdot \tan \theta \\ x_M^2 + y_M^2 - ay_M = 0 \end{cases}$$

Son ordonnée vérifie l'équation : $y_M^2 \cdot \tan^2 \theta + y_M^2 - ay_M = 0$, autrement dit : $y_M (y_M (\tan^2 \theta + 1) - a) = 0$.

Cette ordonnée étant non nulle, on en déduit que : $y_M = \frac{a}{\tan^2 \theta + 1}$

Les coordonnées du point M s'expriment ainsi :
$$\begin{cases} x_M = y_M \cdot \tan \theta = \frac{a \cdot \tan \theta}{\tan^2 \theta + 1} \\ y_M = \frac{a}{\tan^2 \theta + 1} \end{cases}.$$

Mais, en raison des formules trigonométriques usuelles :
$$\begin{cases} \frac{\tan \theta}{\tan^2 \theta + 1} = \sin \theta \cdot \cos \theta \\ \frac{1}{\tan^2 \theta + 1} = \cos^2 \theta \end{cases}$$

Les coordonnées du point M s'expriment ainsi :
$$\begin{cases} x_M = a \cdot \sin \theta \cdot \cos \theta \\ y_M = a \cdot \cos^2 \theta \end{cases}.$$

3. Les points O, M, N étant alignés dans cet ordre, les vecteurs \overline{OM} et \overline{ON} sont colinéaires et de même sens.

Le réel θ est aussi une mesure de l'angle orienté $(\overline{OA}, \overline{ON})$, on dispose de la relation :

$$x_N = \overline{AN} = OA \cdot \tan \theta = a \cdot \tan \theta .$$

Les coordonnées du point N sont :
$$\begin{cases} x_N = a \cdot \tan \theta \\ y_N = a \end{cases}$$

4. Le point S ayant l'abscisse de N et l'ordonnée de M :
$$\begin{cases} x_S = a \cdot \tan \theta \\ y_S = a \cdot \cos^2 \theta \end{cases}$$

5. En raison des formules trigonométriques usuelles, nous avons vu que : $\cos^2 \theta = \frac{1}{\tan^2 \theta + 1}$

Or : $\tan \theta = \frac{x_S}{a}$.

Une relation indépendante de θ entre les coordonnées de S est : $\frac{y_S}{a} = \frac{1}{\frac{x_S^2}{a^2} + 1} = \frac{a^2}{x_S^2 + a^2}$, autrement dit :

$$y_S = \frac{a^3}{x_S^2 + a^2}$$

Le point S appartient à la courbe représentative de la fonction f_a .

Réciproquement, soit $U(u; f_a(u))$ un point situé sur la courbe représentative de f_a . Pour tout réel u , il

existe un réel θ_u qui appartient à l'intervalle $\left] -\frac{\pi}{2}; +\frac{\pi}{2} \right[$ tel que : $\tan \theta_u = \frac{u}{a}$.

Le point U a la même abscisse que le point S_u associé à cette valeur de θ . Mais l'ordonnée de S_u est alors le nombre $f_a(\theta_u)$: les points U et S_u coïncident, tout point situé sur la courbe représentative de f_a est un point S pour une certaine valeur de θ .

Le lieu géométrique de S est la totalité de la courbe représentative de f_a .

Une équation cartésienne de (V) est l'équation : $y = f_a(x) = \frac{a^3}{x^2 + a^2}$ où f_a est définie sur \mathbf{R} .

Partie B

1. Etude de la fonction f_1 et représentation graphique

1.1. La fonction f_1 est une fonction paire : La courbe C_1 admet l'axe Oy comme axe de symétrie.

On peut n'étudier f_1 que sur l'intervalle $[0 ; +\infty[$

1.2. Sa dérivée première est la fonction : $f_1'(x) = -\frac{2x}{(x^2 + 1)^2}$, fonction négative sur $[0 ; +\infty[$ et ne s'y

annulant qu'en zéro. La fonction f_1 est strictement décroissante sur $[0 ; +\infty[$ et, par parité, strictement croissante sur l'intervalle $]-\infty ; 0]$. Elle admet un maximum en zéro, qui est égal à 1.

Sa limite en plus l'infini est, sans équivoque, égale à zéro. Il en est de même de la limite en moins l'infini. La courbe C_1 admet pour asymptote l'axe Ox .

1.2. Sa dérivée seconde est la fonction : $f_1''(x) = \frac{2(3x^2 - 1)}{(x^2 + 1)^3}$, fonction qui s'annule, et change de signe, pour

$$x = \frac{\sqrt{3}}{3}.$$

Compte tenu que : $f_1\left(\frac{\sqrt{3}}{3}\right) = \frac{3}{4}$ et que $f_1'\left(\frac{\sqrt{3}}{3}\right) = -\frac{3\sqrt{3}}{8}$, la courbe C_1 admet un point d'inflexion I_1 de

coordonnées $\left(\frac{\sqrt{3}}{3} ; \frac{3}{4}\right)$, point où la tangente a pour coefficient directeur $-\frac{3\sqrt{3}}{8}$

négative sur $[0 ; +\infty[$ et ne s'y annulant qu'en zéro. La fonction f_1 est strictement décroissante sur $[0 ; +\infty[$ et, par parité, strictement croissante sur l'intervalle $]-\infty ; 0]$. Elle admet un maximum en zéro, qui est égal à 1.

2. Par l'homothétie h_a de centre O et de rapport a , tout point M du plan, de coordonnées $(x ; y)$, a pour

image le point M' de coordonnées $\begin{cases} x' = a x \\ y' = a y \end{cases}$

Un point $M(x; y)$ appartient à la courbe C_1 si et seulement si $y = f_1(x) = \frac{1}{x^2+1}$.

La relation $y = \frac{1}{x^2+1}$ est vérifiée si et seulement si la relation : $\frac{y'}{a} = \frac{1}{\left(\frac{x'}{a}\right)^2+1}$ est vérifiée.

Or : $\frac{1}{\left(\frac{x'}{a}\right)^2+1} = \frac{a^2}{x'^2+a^2}$. La relation $\frac{y'}{a} = \frac{1}{\left(\frac{x'}{a}\right)^2+1}$ est équivalente à la relation : $y' = \frac{a^3}{x'^2+a^2}$, c'est-à-dire

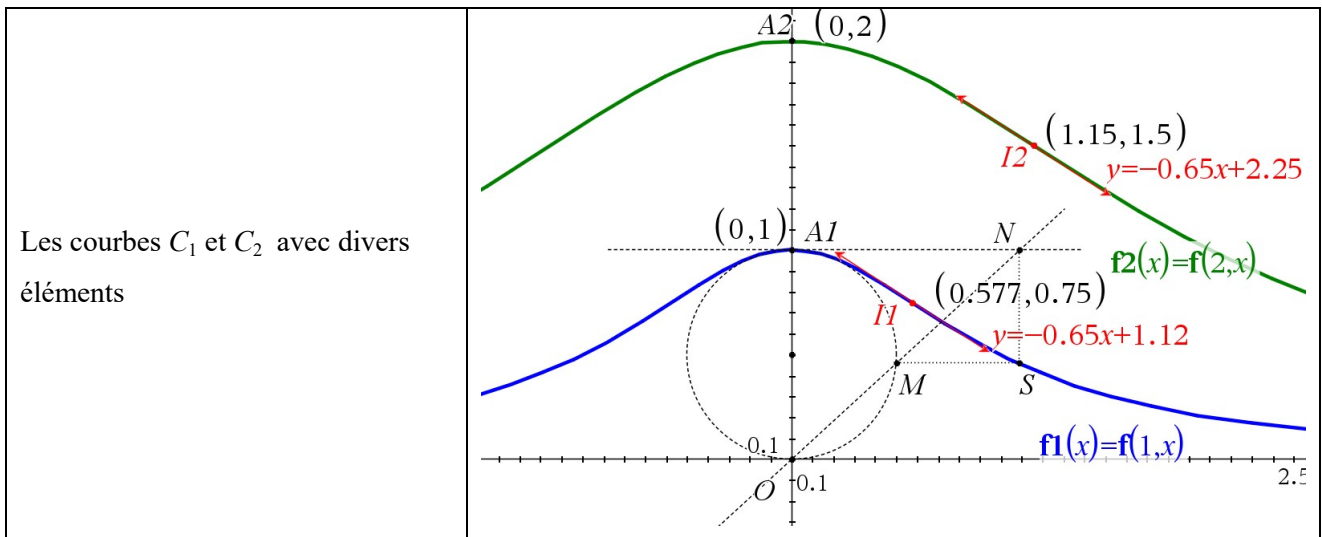
à la relation : $y' = f_a(x')$

Un point $M(x; y)$ appartient à la courbe C_1 si et seulement si les coordonnées de son image M' vérifient

$y = f_1(x) = \frac{1}{x^2+1}$ la relation : $y' = f_a(x')$, c'est-à-dire si et seulement si son image par h_a appartient à C_a .

La courbe C_a est l'image de la courbe C_1 par l'homothétie h_a de centre O et de rapport a .

La courbe C_a a de ce fait la même asymptote que C_1 , car l'axe Ox est invariant globalement par h_a . Son sommet et ses points d'inflexion se déduisent de ceux de C_1 par l'homothétie h_a .



Partie C : Propriétés

1. Aire sous la courbe associée à $C_1 : \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{x^2+1} dx = [Arc \tan x]_{-\infty}^{+\infty} = \frac{\pi}{2} - \left(-\frac{\pi}{2}\right) = \pi$

La courbe C_a étant image de C_1 par une homothétie de rapport a , laquelle multiplie les aires par a^2 , l'aire sous la courbe qui lui est associée est égale à πa^2 .

2. « Lou pense que les points de C_a les plus proches de l'origine sont ses points d'inflexion, tandis que Pablo pense que les points de C_a les plus proches de l'origine sont ses points d'abscisses $+\frac{a}{2}$ et $-\frac{a}{2}$. Qui a raison ? »

On sait qu'une homothétie de rapport positif a multiplie toutes les distances par a .

Compte tenu que toutes les courbes C_a sont homothétiques de C_1 par l'homothétie de centre O et de rapport a , on peut ne considérer que la courbe C_1 représentative de le fonction $x \mapsto f_1(x) = \frac{1}{1+x^2}$.

Compte tenu de la symétrie de ces courbes par rapport à l'axe Oy , on peut ne rechercher que les points d'abscisse positive les plus proches de l'origine.

Lou pense qu'il s'agit du point d'abscisse $\frac{\sqrt{3}}{3}$ tandis que Pablo pense qu'il s'agit du point d'abscisse $\frac{1}{2}$.

Soit x un réel positif et M le point d'abscisse x de la courbe C_1 . Le point M a pour coordonnées $\left(x ; \frac{1}{1+x^2}\right)$

La distance OM s'exprime ainsi en fonction de $x : OM = \sqrt{x^2 + \frac{1}{(1+x^2)^2}}$. Cette distance varie dans le même sens que son carré. Nous pouvons ainsi considérer et étudier sur l'intervalle $[0 ; +\infty[$ la fonction :

$$x \mapsto h(x) = OM^2 = x^2 + \frac{1}{(1+x^2)^2}$$

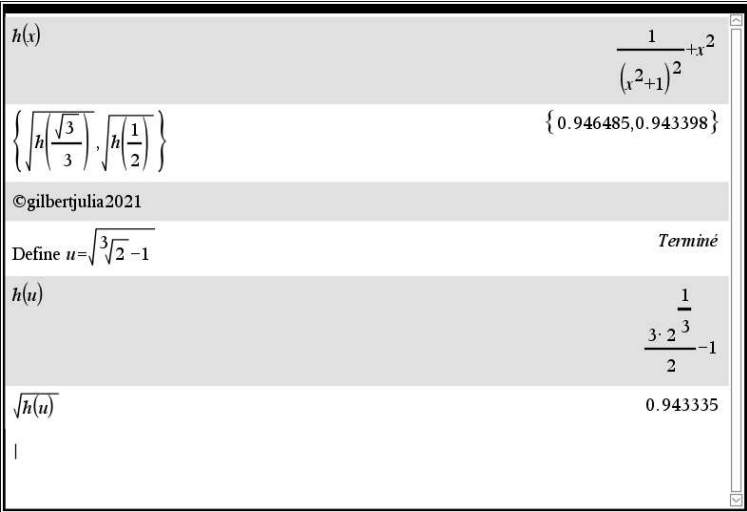
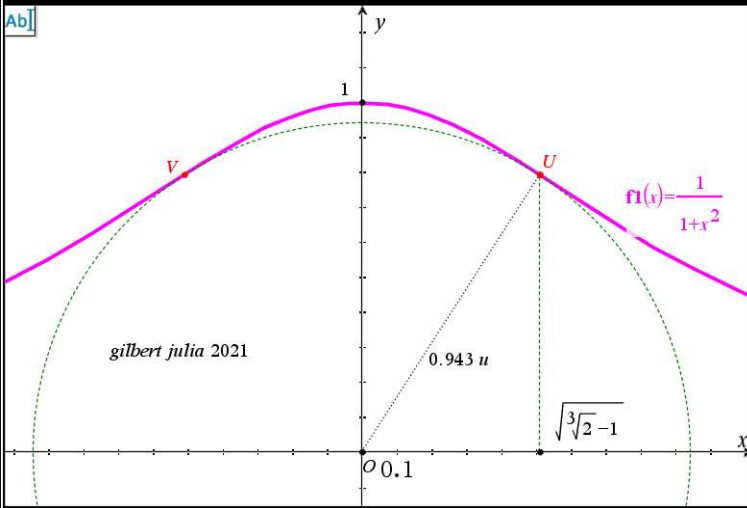
Tout d'abord : $h\left(\frac{\sqrt{3}}{3}\right) = \frac{43}{48}$ et $h\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{89}{100}$.

On note d'abord que : $h\left(\frac{\sqrt{3}}{3}\right) - h\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{43}{48} - \frac{89}{100} = \frac{7}{1200}$, ce qui prouve que le point d'abscisse $\frac{1}{2}$ est plus près de l'origine que le point d'inflexion. Lou n'a pas raison.

La fonction dérivée de la fonction h est la fonction :

$$x \mapsto h'(x) = 2x - \frac{4x}{(1+x^2)^3} = \frac{2x}{(1+x^2)^3} \times \left((1+x^2)^3 - 2 \right)$$

$$h'(x) = 0 \Leftrightarrow (1+x^2)^3 = 2, \text{ soit : } 1+x^2 = \sqrt[3]{2} \text{ ou } x = \sqrt{\sqrt[3]{2} - 1} = 0,5098 \text{ à } 10^{-4} \text{ près.}$$

<p>La fonction $x \mapsto 1+x^2$ étant continue et strictement croissante sur l'intervalle $[0; +\infty[$, la fonction $x \mapsto (1+x^2)^3$ l'est aussi. On en déduit que h' est négative sur $[0; \sqrt[3]{\sqrt{2}-1}]$ et positive sur $[\sqrt[3]{\sqrt{2}-1}; +\infty[$. La fonction h est décroissante sur $[0; \sqrt[3]{\sqrt{2}-1}]$ puis croissante sur $[\sqrt[3]{\sqrt{2}-1}; +\infty[$. La fonction h atteint son minimum en $\sqrt[3]{\sqrt{2}-1}$.</p>	 <p>The screenshot shows a CAS interface with the following content:</p> <ul style="list-style-type: none"> Function definition: $h(x) = \frac{1}{(x^2+1)^2}$ Minimum value: $\{0.946485, 0.943398\}$ Domain: $\left\{ \sqrt{h\left(\frac{\sqrt{3}}{3}\right)}, \sqrt{h\left(\frac{1}{2}\right)} \right\}$ Copyright: ©gilbertjulia2021 Define $u = \sqrt[3]{\sqrt{2}-1}$ (Terminé) Function $h(u) = \frac{1}{3 \cdot 2^3 - 1} = \frac{1}{23}$ Value $\sqrt{h(u)} = 0.943335$
<p>Le point U d'abscisse $\sqrt[3]{\sqrt{2}-1}$ est le point de C_1 le plus près de l'origine, de même que son symétrique V par rapport à l'axe Oy.</p> <p>La distance de ce point à l'origine est $0,943335$ à 10^{-6} près, alors que la distance du point d'abscisse $\frac{1}{2}$ à l'origine est $0,943398$ à 10^{-6} près.</p> <p>Pablo n'a pas raison non plus ... Quoique ...</p>	 <p>The graph shows the function $f(x) = \frac{1}{1+x^2}$ in magenta. The y-axis has a tick at 1. The x-axis has a tick at $\sqrt[3]{\sqrt{2}-1}$. Point U is on the curve at $x = \sqrt[3]{\sqrt{2}-1}$, and point V is its symmetric point on the y-axis. A dashed green arc represents the circle centered at the origin O passing through U. The distance from O to U is labeled as $0.943 u$. Another point on the x-axis is marked at 0.1. The text 'gilbert julia 2021' is visible in the bottom left of the graph area.</p>

De façon générale, les points de C_a les plus proches de l'origine sont les images par l'homothétie de centre O et de rapport a des deux points U et V obtenus ici.

NB. En théorie, Pablo a tort certes, cela se joue à peu, un dix-millième d'unité de longueur. C'est pourquoi, si on considère que le nombre $\sqrt[3]{\sqrt{2}-1}$ n'est pas un nombre constructible, et que donc on n'a aucune chance de « construire » le point de la courbe théoriquement le plus près de l'origine, on peut considérer la réponse de Pablo comme excellente. Parfois, il est préférable d'avoir un peu tort que tout à fait raison, n'en déplaise aux intégristes.